

a) En el movimiento rectilíneo la trayectoria es una línea recta y por tanto los vectores velocidad y aceleración son colineales. Por tanto, o bien la aceleración es nula (sin serlo la velocidad), o bien la aceleración no tiene componente normal. Si velocidad y aceleración tienen el mismo sentido el movimiento es rectilíneo acelerado, mientras que si velocidad y aceleración tienen sentido contrario el movimiento es rectilíneo retardado. Habitualmente se hace coincidir la dirección del movimiento con uno de los ejes cartesianos, normalmente el eje X, y el problema queda reducido a un problema escalar puesto que tenemos una única dimensión. Sólo habrá que asignar el sentido positivo o negativo del movimiento.

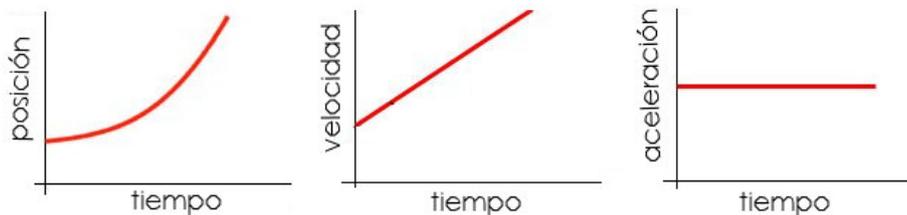
El movimiento rectilíneo uniformemente acelerado es aquel cuya trayectoria es una línea recta y la aceleración es constante. Las ecuaciones que obtendremos, por tanto, sólo pueden utilizarse cuando se cumplen simultáneamente esas dos condiciones, y no pueden ser aplicadas si la aceleración es constante pero la trayectoria es curvilínea. La integración de las ecuaciones nos conduce a:

$$a = \frac{dv}{dt} \Rightarrow dv = a dt \Rightarrow \int_{v_0}^v dv = \int_0^t a dt \Rightarrow v - v_0 = at \Rightarrow v = v_0 + at$$

$$v = \frac{dx}{dt} \Rightarrow dx = v dt \Rightarrow \int_{x_0}^x dx = \int_0^t v dt \Rightarrow \int_{x_0}^x dx = \int_0^t (v_0 + at) dt \Rightarrow x - x_0 = v_0 t + \frac{at^2}{2}$$

$$x - x_0 = v_0 t + \frac{at^2}{2} \Rightarrow x = x_0 + v_0 t + \frac{1}{2} at^2$$

Veamos también las tres representaciones gráficas. En cuanto a la aceleración, puesto que es constante en el tiempo, la gráfica a-t será una horizontal que pase por el valor de la aceleración. La ecuación de la velocidad en función del tiempo es $v = v_0 + at$, es decir, una ecuación de primer grado, luego la gráfica v-t será una recta cuya pendiente es la aceleración y la ordenada en el origen la velocidad inicial. Y por último, la ecuación que liga el espacio con el tiempo, $x = x_0 + v_0 t + \frac{1}{2} at^2$, es de segundo grado, luego su representación gráfica será una parábola.



b) En el primer tramo el movimiento es uniformemente acelerado, y la aceleración es:

$$a = \frac{1}{5} = 0,2 \text{ m/s}^2$$

Inicialmente parte del reposo, luego en estos primeros 30 s tendremos que la posición final será:

$$x_{30} = x_0 + v_0 t + \frac{at^2}{2} = \frac{1}{2} \cdot 0,2 \cdot 30^2 = 90 \text{ m}$$

A continuación, el coche frena con una aceleración:

$$a = -\frac{1}{3} = -0,333 \text{ m/s}^2$$

Y hasta detenerse quedan $48 - 30 = 18$ s, en los que la posición final será:

$$x_{48} = x_{30} + v_{30} t + \frac{at^2}{2} = 90 + 6 \cdot 18 - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{3} \cdot 18^2 = 144 \text{ m}$$

$x_{48} = 144 \text{ m}$

Dibujamos ahora las gráficas. En cuanto a la aceleración-tiempo tendremos dos tramos horizontales (aceleración constante), el primero con aceleración positiva de $0,2 \text{ m/s}^2$ y el segundo con aceleración negativa de $-0,333 \text{ m/s}^2$.

Para la posición-tiempo tenemos que hacer una tabla de datos porque serán dos parábolas. La primera parábola tiene la ecuación:

$$x=x_0+v_0t+\frac{1}{2}at^2=\frac{1}{2}0,2t^2=0,1t^2$$

Hacemos una tabla de valores para representarlos después:

t (s)	0	3	6	9	12	15	18	21	24	27	30
x (m)	0	0,9	3,6	8,1	14,4	22,5	32,4	44,1	57,6	72,9	90

Y para la segunda parte del movimiento la parábola será:

$$x=x_0+v_0t+\frac{1}{2}at^2=90+6t-\frac{1}{2}0,333t^2=90+6t-0,167t^2$$

Hacemos también una tabla:

t (s)	30	33	36	39	42	45	48
x (m)	90	106,5	120	130,5	138	142,5	144

Nos quedan las gráficas que aparecen en la figura.

